

การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 23 4 – 7 พฤศจิกายน 2552 จังหวัดเชียงใหม่

# การจำลองสนามความเค้นของคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูปและ แผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้นเฉือนล้วนด้วยโฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลข A Digital Simulation of Stress Field of a Simply Supported Rectangular Beam under a Uniformly Distributed Load and a Plate with a Circular Hole at its Center under a Uniformly Shearing Stress using Digital Photoelasticity

<u>ศรัณยู มั่นพิศุทธิ์</u> และ พิเชษฐ์ พินิจ\*

ภาควิชาครุศาสตร์เครื่องกล คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรมและเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี บางมด ทุ่งครุ กรุงเทพฯ 10140 \*ผู้ติดต่อ: pichet.pin@kmutt.ac.th, โทรศัพท์ (662) 4708522, โทรสาร (662) 4708527

#### บทคัดย่อ

สนามความเค้นมีความสำคัญต่อการออกแบบชิ้นส่วนทางกล ลักษณะของสนามความเค้นเป็นตัวกำหนด รูปร่างของชิ้นส่วน เพื่อให้สามารถรับภาระภายนอกได้ตามความต้องการ สิ่งซึ่งแฝงอยู่ในสนามความเค้น เช่น บริเวณที่ความเค้นมีค่าสูงสุด บริเวณที่ความเค้นมีค่าเท่ากับศูนย์ ลักษณะการไหลของความเค้น สามารถมองเห็น ได้โดยอาศัยวิธีการวิเคราะห์ความเค้นเชิงทดลอง ที่เรียกว่า โฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลข บทความนี้นำเสนอการ จำลองสนามความเค้นของคานอย่างง่ายอยู่ภายใต้แรงกระจายแบบเอกรูป และแผ่นเรียบบางขนาดใหญ่ที่มีรูกลม ตรงกลางอยู่ภายใต้ความเค้นเฉือนล้วน โดยอาศัยวิธีโฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลขร่วมกับผลเฉลยแม่นตรงจากทฤษฎี สภาพยืดหยุ่น การจำลองตั้งอยู่บนพื้นฐานการใช้สมการความเข้มแสงควบคุม ผลจากการจำลองซึ่งอาศัยหลักการ เลื่อนเฟสทำให้ได้ริ้วโฟโตอีลาสติก และริ้วไอโซคลินิก, ริ้วไอโซโครมาติก, ริ้วไอโซพาชิก

#### Abstract

Stress field is of paramount importance in design of mechanical members. It defines a shape of members being designed to withstand external loads. What are in a stress field, such as areas of high stresses, areas of zero stresses, and flow of stresses, can be seen by digital photoelasticity. This paper presents a digital simulation of stress fields of a simply supported rectangular beam under a uniformly distributed load and a plate with a circular hole at its center under a uniformly shearing stress by means of digital photoelasticity coupled with the exact solutions given from the Theory of Elasticity. The simulation is based on a use of governing intensity equation. Results from a simulation using the phase shifting method provide photoelastic fringe and isopachic fringe with reasonable accuracy.

Keywords: Digital photoelasticity, Isoclinic fringe, Isochromatic fringe, Isopachic fringe



วิธีการหนึ่ง ๆ ที่ถูกสร้างขึ้นจะต้องได้รับการ ทดสอบกับหลาย ๆ ปัญหาที่ทำไว้เป็นมาตรฐาน เพื่อที่ผู้สร้างจะได้เห็นพฤติกรรมการแก้ปัญหาของ วิธีการนั้นได้อย่างชัดเจนเมื่อค่าตัวแปรเปลี่ยนไป ใน การศึกษาทางด้านโฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลขนั้น การ ทดสอบวิธีการดังกล่าวกับภาพริ้วความเค้นจึงเป็นสิ่งที่ ไม่สามารถหลีกเลี่ยงได้

เพื่อตอบสนองความจำเป็นดังกล่าว ผู้วิจัยเองได้ จำลองภาพริ้วสนามความเค้นของปัญหาหลาย ๆ แบบ [1, 2] (รูปที่ 1) และในครั้งนี้ ผู้วิจัยจะนำเสนอ การจำลองริ้วสนามความเค้นของคานสี่เหลี่ยมอย่าง ง่ายรับแรงกระจายเอกรูป และแผ่นเรียบบางมีรูกลม ตรงกลางรับความเค้นเฉือนล้วน ซึ่งจะเป็นการเพิ่ม จำนวนริ้วสนามความเค้นมาตรฐานอันเป็นประโยชน์ ต่อการทดสอบวิธีการแก้ปัญหาทั้งที่ได้มีการนำเสนอ ไปแล้วและที่กำลังจะนำเสนอ เพื่อเป็นการพัฒนาขีด ความสามารถของวิธีการข้างตันต่อไปในอนาคต

#### 2. ตัวแปรทางโฟโตอีลาสติกซิตี

ในการศึกษาทางด้านโฟโตอีลาสติกซิตี มีตัวแปร ที่สำคัญสองตัวแปร คือ ตัวแปรไอโซคลินิก φ และ ตัว แปรไอโซโครมาติก N<sub>c</sub> โดยที่ตัวแปรไอโซคลินิกจะมี ความสัมพันธ์กับทิศทางของความเค้นหลัก ขณะที่ตัว แปรไอโซโครมาติกจะแสดงถึงขนาดของผลต่างของ ความเค้นหลัก อย่างไรก็ตามยังมีตัวแปรอีกหนึ่งตัวที่มี ความสำคัญต่อการแยกความเค้น กล่าวคือ ตัวแปรไอ-โซพาชิก N<sub>p</sub> หัวข้อนี้จะกล่าวเกี่ยวกับตัวแปรเหล่านี้

#### 2.1 ตัวแปรไอโซคลินิก

เป็นที่ทราบกันดีว่า ทิศทางของความเค้นหลัก สามารถคำนวณหาได้ โดยอาศัยความสัมพันธ์ระหว่าง องค์ประกอบความเค้น ซึ่งเขียนเป็นสมการได้ดังนี้ [3]

$$\tan 2\phi = \frac{2\tau_{xy}}{\sigma_{xx} - \sigma_{yy}} \tag{1}$$

สำหรับระบบพิกัดคาร์ทีเซียนและ

$$\tan 2(\phi - \theta) = \frac{2\tau_{r\theta}}{\sigma_{rr} - \sigma_{\theta\theta}}$$
(2)

#### 1. บทนำ

โฟโตอีลาสติกซิตีเซิงเลขเป็นวิธีการวิเคราะห์ ความเค้นเชิงทดลอง (experimental stress analysis) ที่สามารถแสดงสนามความเค้นในแบบเชิงทัศน์ การ วิเคราะห์ความเค้นด้วยวิธีนี้มีตัวแปรที่สำคัญอยู่สอง ตัวแปร ซึ่งจะใช้อธิบายลักษณะของสนามความเค้น ดังกล่าว ตัวแปรเหล่านี้ คือ ตัวแปรไอโซคลินิก และ ตัวแปรไอโซโครมาติก ตัวแปรไอโซคลินิกจะสัมพันธ์ กับทิศทางของความเค้น ขณะที่ตัวแปรไอโซโครมาติก จะแสดงค่าผลต่างของความเค้นหลัก (σ<sub>1</sub> – σ<sub>2</sub>) ซึ่ง สัมพันธ์กับค่าความเค้นเฉือนสูงสุด σ<sub>max</sub> อีกทอดหนึ่ง

ในการศึกษาทางด้านโฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลข นั้นยังมีตัวแปรอีกหลายตัวแปรที่มีความสำคัญต่อการ วิเคราะห์ความเค้น และหนึ่งในนั้นก็คือ ตัวแปรไอโซ-พาชิก (isopachic parameter) ตัวแปรนี้แสดงถึงค่า ผลรวมของความเค้นหลัก ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) ซึ่งหากนำค่า ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) รวมกับ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) ด้วยเงื่อนไขที่เหมาะสม ก็จะได้ค่าความเค้นหลัก  $\sigma_1$  และ  $\sigma_2$  ที่แยกออกจากกัน ซึ่งสามารถนำไปใช้ออกแบบชิ้นส่วนทางกลในทฤษฏี ความเสียหาย (failure theories) เช่น ทฤษฏีความ เค้นเฉือนสูงสุด หรือ ทฤษฏีพลังงานแปรรูป เป็นต้น

นักวิจัยหลาย ๆ ท่าน ได้ทำการศึกษาปัญหา เกี่ยวกับตัวแปรต่าง ๆ ข้างต้นเพื่อนำไปประยุกต์ใช้ ในทางปฏิบัติ วิธีการต่าง ๆ ที่ถูกนำเสนอขึ้นมานั้นจะ มีระดับความถูกต้องเชิงตัวเลขที่ขึ้นอยู่กับแบบจำลอง ทางคณิตศาสตร์ของสมการความเข้มแสงควบคุมที่ เกี่ยวเนื่องกับชนิดหรือประเภทของโพลาริสโคป ที่ใช้ ในการศึกษา

มีหลายป<sup>ั</sup>จจัยที่มีอิทธิพลต่อประสิทธิภาพของ วิธีการที่กล่าวถึงข้างต้น กล่าวคือ

- ความสามารถในการแก้ปัญหาหลาย ๆ รูปแบบ
- ความถูกต้องของผลลัพธ์
- ความรวดเร็วในการคำนวณ

จากการพิจารณาของผู้วิจัยเอง เห็นว่า ป<sup>ั</sup>จจัยแรกเป็น เรื่องที่มีความท้ายทายมากที่สุด ทั้งนี้เพราะว่า หากมี วิธีการแก้ป<sup>ั</sup>ญหาหนึ่ง ๆ ที่สามารถใช้ได้กับหลาย ๆ สถานการณ์ก็จะเป็นประโยชน์อย่างมาก





รูปที่ 1 ภาพสี (RGB) 24 บิต ริ้วไอโซโครมาติก โดยที่ (ก) และ (ข) เป็นภาพของแผ่นวงแหวนรับแรงเข้มกด ตรงกันข้ามในแนวเส้นผ่านศูนย์กลางที่ได้จากการ จำลอง และการทดลอง ตามลำดับ [1] ส่วน (ค) และ (ง) เป็นภาพแผ่นเรียบบางขนาดใหญ่ที่มีรูกลมตรง กลางรับความเค้นดึงล้วนที่ได้จากการจำลอง และการ ทดลอง ตามลำดับ [2]

สำหรับระบบพิกัดเชิงขั้ว โดยที่ θ คือ มุมระหว่าง ระบบพิกัดทั้งสอง

พิจารณาสมการ (1) หรือ (2) พบว่า ตัวแปรไอโซ-คลินิกจะมีค่าอยู่ในย่าน 0° ถึง +90° หรือ ย่าน -45° ถึง +45° ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับการแสดงผลลัพธ์ แต่ค่ามอ-ดูโล (modulo) ของย่านทั้งสองจะมีค่าเท่ากัน คือ +90° ปัญหานี้เป็นปัญหาที่มีสำคัญในการวิเคราะห์หา ค่า φ ทั้งนี้เนื่องจากว่า ในทางปฏิบัตินั้น φ จะมีค่าอยู่ ในย่าน -90° ถึง +90°

ป ัญหานี้ทำให้ผู้วิเคราะห์ไม่สามารถแยกได้ว่า ทิศทางค่าใดจะสอดคล้องกับ σ<sub>1</sub> หรือ σ<sub>2</sub> ซึ่งในทาง ทฤษฏีเราสามารถแก้ป ัญหาที่ว่านี้โดยอาศัยวงกลม โมร์หรือวิธีเวกเตอร์เจาะจง [4] อย่างไรก็ตาม การ แก้ป ัญหาด้วยวิธีดังกล่าวเป็นกระบวนการที่ยุ่งยาก ซับซ้อนมาก หากจะวิเคราะห์ทั่วทั้งสนามความเค้น ด้วยเหตุนี้การวิเคราะห์ตัวแปรไอโซคลินิกเชิงสนามจึง เป็นเรื่องที่มีความจำเป็นอย่างยิ่ง

### 2.2 ตัวแปรไอโซโครมาติก

ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรไอโซโครติกหรือ อันดับริ้วไอโซโครติก N<sub>c</sub> กับ (σ<sub>1</sub> – σ<sub>2</sub>) สามารถเขียน เป็นสมการ โดยอาศัยกฎแห่งแสงและความเค้น (stress-optic law) ได้ดังนี้ [1]

$$N_{\rm c} = \frac{t}{f_{\sigma}} (\sigma_1 - \sigma_2) \tag{3}$$

โดยที่ f<sub>σ</sub> คือ ค่าสัมประสิทธิ์สัมพัทธ์ทางแสงและความ เค้น และ t คือ ความหนาของตัวแบบ

สมการ (3) สามารถเขียนได้ใหม่ในพจน์ของ องค์ประกอบความเค้นระนาบ [3] กล่าวคือ

$$N_{\rm c} = \frac{t}{f_{\sigma}} \left\{ (\sigma_{xx} - \sigma_{yy})^2 + 4\tau_{xy}^2 \right\}^{1/2}$$
(4)

สำหรับระบบพิกัดคาร์ทีเซียน และ

$$N_{\rm c} = \frac{t}{f_{\sigma}} \left\{ (\sigma_{rr} - \sigma_{\theta\theta})^2 + 4\tau_{r\theta}^2 \right\}^{1/2}$$
(5)

สำหรับระบบพิกัดเชิงขั้ว

พิจารณาสมการ (4) และ (5) จะพบว่า *N*c จะมี ค่าเท่ากันและไม่ขึ้นอยู่กับมุมระหว่างระบบพิกัดทั้ง สอง ซึ่งต่างจากตัวแปรไอโซคลินิก (เปรียบเทียบกับ สมการ (1) และ (2))

### 2.3 ตัวแปรไอโซพาชิก

ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรไอโซพาชิกหรือ อันดับริ้วไอโซพาชิก N<sub>p</sub> กับ (σ<sub>1</sub> + σ<sub>2</sub>) สามารถเขียน เป็นสมการ ได้ดังนี้ [5]

$$N_{\rm p} = \frac{t}{f_{\sigma}} (\sigma_1 + \sigma_2) \tag{6}$$

สมการ (6) สามารถเขียนได้ใหม่ในพจน์ของ องค์ประกอบความเค้นระนาบ กล่าวคือ

$$N_{\rm p} = \frac{t}{f_{\sigma}} (\sigma_{xx} + \sigma_{yy}) \tag{7}$$

# ME-NETT23

AMM-026109

สำหรับระบบพิกัดคาร์ทีเซียน และ

$$N_{\rm p} = \frac{t}{f_{\sigma}} (\sigma_{rr} + \sigma_{\theta\theta}) \tag{8}$$

สำหรับระบบพิกัดเชิงขั้ว

สมการ (6), (7) และ (8) ได้แสดงให้เห็นถึง ความสัมพันธ์ระหว่างอันดับริ้วไอโซพาชิกและตัวคงที่ ค่าแรกของความเค้น (first invariant of stress) สำหรับปัญหาความเค้นระนาบ นอกจากนี้พึงสังเกตว่า ค่า ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) สามารถนำไปใช้ในการแยกค่าความ เค้นหลักได้โดยนำไปรวมกับค่า ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) สำหรับ การแยกความเค้นหลักโดยการใช้ค่า ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) เพียง อย่างเดียว สามารถกระทำได้โดยใช้วิธีการผลต่าง สืบเนื่อง (finite difference method) ในการแก้สมการ ลาปลาซ  $\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}\right)(\sigma_1 + \sigma_2) = 0$  อย่างไรก็ตาม จะ ไม่ขอกล่าวรายละเอียด เนื่องจากอยู่นอกเหนือ วัตถุประสงค์ของบทความฉบับนี้

#### 3. องค์ประกอบความเค้นระนาบ

บทความนี้พิจารณาปัญหาที่มีผลเฉลยแม่นตรง สองปัญหา คือ คานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจาย แบบเอกรูป และแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับ ความเค้นเฉือนล้วน โดยที่ผลเฉลยแม่นตรงเหล่านี้ได้ จากทฤษฏิสภาพยึดหยุ่น (Theory of Elasticity)

3.1 คานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูป

สมการองค์ประกอบความเค้นในระบบพิกัดคาร์ที เซียนของคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูป (รูปที่ 2ก) สามารถเขียนได้ดังนี้ [6]

$$\sigma_{xx} = \frac{3p}{4c} \left( \frac{l^2}{c^2} - \frac{2}{5} \right) y + \frac{3p}{4c^3} \left( x^2 y - \frac{2}{3} y^3 \right)$$
  

$$\sigma_{yy} = \frac{3p}{4c} y - \frac{p}{2} - \frac{p}{4c^3}$$
  

$$\tau_{xy} = \frac{3p}{4c} \left( \frac{y^2}{c^2} - 1 \right) x$$
(9)

โดยที่ p คือ ความดันที่กระทำต่อพื้นที่ผิวคานด้านบน, l คือ ระยะครึ่งหนึ่งของความยาวคาน และ c คือ ระยะ ความสูงครึ่งหนึ่งของคาน



รูปที่ 2 ลักษณะทางเรขาคณิตและการกระทำของภาระ ภายนอกต่อ (ก) คานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจาย เอกรูป และ (ข) แผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับ ความเค้นเฉือนล้วน

## 3.2 แผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้น เฉือนล้วน

สมการองค์ประกอบความเค้นในระบบพิกัดเชิง ขั้วของแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้น เฉือนล้วน (รูปที่ 2ข) สามารถเขียนได้ดังนี้ [6]

$$\sigma_{rr} = S \left[ 1 + \frac{3a^4}{r^4} - \frac{4a^2}{r^2} \right] \cos 2\theta$$
  

$$\sigma_{\theta\theta} = -S \left[ 1 + \frac{3a^4}{r^4} \right] \cos 2\theta$$
 (10)  

$$\tau_{r\theta} = -S \left[ 1 - \frac{3a^4}{r^4} + \frac{2a^2}{r^2} \right] \sin 2\theta$$

โดยที่ S คือ ค่าความเค้นเฉือนที่กระทำต่อแผ่นเรียบ บาง, a คือ รัศมีของรูกลมตรงกลาง และ r คือ รัศมี ณ ตำแหน่งที่พิจารณาใด ๆ ภายในแผ่นเรียบบาง

#### 4. การจำลอง

ในส่วนของการจำลองนี้จะใช้วิธีการเดียวกันกับที่ คณะผู้วิจัยได้นำเสนอไว้แล้ว [1, 2] อย่างไรก็ตามจะ ขอกล่าวขั้นตอนการจำลองโดยย่อ ดังนี้

 คำนวณหาค่าองค์ประกอบความเค้นโดยอาศัย สมการ (9) หรือ (10) ณ จุดพิกัดต่าง ๆ



2. คำนวณหาค่า  $\sigma_1$  และ  $\sigma_2$ 

3. คำนวณหาค่า  $\phi$ ,  $N_{
m c}$  และ  $N_{
m p}$ 

 สร้างภาพความเข้มแสงของริ้วโฟโตอีลาสติก โดยอาศัยสมการความเข้มแสงควบคุมตามหลักการ เลื่อนเฟส 4 ขั้น

ลักษณะทางเรขาคณิตและขนาดของแรงหรือ ความเค้นที่กระทำต่อตัวแบบทั้งสอง ซึ่งใช้ในการ จำลอง มีดังนี้

• สำหรับคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจาย เอกรูป กำหนดให้ p = 0.3 นิวตัน/มิลลิเมตร<sup>2</sup>, l = 50มิลลิเมตร, c = 10 มิลลิเมตร และ t = 10 มิลลิเมตร

สำหรับแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความ
 เค้นเฉือนล้วน กำหนดให้ S = 2.5 เมกกะปาสคาล,
 a = 50 มิลลิเมตร และ พื้นที่เท่ากับ 2c × 2c โดยที่
 c = 300 มิลลิเมตร

สำหรับเงื่อนไขการจำลองหลังจากคำนวณแล้ว เสร็จ ก็จะแปลงค่าต่าง ๆ ไปเป็นภาพ หรือที่เรียกว่า แผนภาพ (map) โดยทำการเปลี่ยนไปเป็นค่าสึในย่าน 0 ถึง 255 แบบเชิงเส้น

#### 5. ผลลัพธ์และวิจารณ์

ในส่วนนี้จะนำเสนอผลลัพธ์ที่ได้จากการจำลองทั้ง ที่เป็นริ้วโฟโตอีลาสติก, แผนภาพ  $N_c$ , แผนภาพ  $N_p$ , แผนภาพ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) และแผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) 5.1 ริ้วโฟโตอิลาสติก

หลังจากแทนค่าต่าง ๆ ลงในสมการความเข้มแสง ควบคุมแล้ว จะได้ภาพริ้วโฟโตอีลาสติกตามลำดับการ เลื่อนเฟส 4 ขั้น รูปที่ 5 และ 6 แสดงริ้วโฟโตอีลาสติก ของคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูป และ แผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้นเฉือนล้วน

พิจารณารูปที่ 5 พบว่า ริ้วไอโซคลินิก (ริ้วสีดำ) จะพาดผ่านบริเวณกึ่งกลางของคานในทุก ๆ ลำดับ ภาพ ซึ่งแสดงให้เห็นว่า บริเวณดังกล่าวเป็นแนวแกน สะเทิน และที่แกนนี้จะมีจุดหรืออาณาบริเวณ เอกลักษณ์ (isotropic points or region) ซึ่งเป็นไป ตามเงื่อนไข  $\sigma_1 = \sigma_2 \neq 0$  และ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) = 0 [7]



รูปที่ 5 ภาพสี (RGB) 24 บิต ขนาด 660 จุดภาพ × 220 จุดภาพ ของคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรง กระจายเอกรูปที่ได้จากการจำลองตามหลักการเลื่อน เฟส 4 ขั้น (เรียงตามลำดับจากบนลงล่าง)

สำหรับริ้วไอโซโครมาติก (ริ้วสีต่าง ๆ) นั้น จะมี ลักษณะที่คล้ายกันทั้งความถี่และความโค้งที่ส่วนบน และส่วนล่าง (ดูภาพลำดับที่สามของรูปที่ 5) อย่างไรก็ ตาม หากสังเกตโดยละเอียดแล้วจะพบว่า ริ้วไอโซ-โครมาติกด้านบนนั้นจะมีจำนวนมากกว่าด้านล่าง เล็กน้อย กล่าวคือ ริ้วสีเขียวที่ผิวด้านบนจะมีพื้นที่ มากกว่าริ้วสีเขียวด้านล่าง ลักษณะดังกล่าวนี้เป็นผล ให้แนวแกนสะเทินเลื่อนลงมาทางด้านล่างเล็กน้อย

พิจารณารูปที่ 6 พบว่า ริ้วไอโซคลินิก (ริ้วสีดำ) จะมีลักษณะคล้ายกับกังหัน ซึ่งหมุนรอบจุดศูนย์กลาง ของรูกลม ลักษณะเช่นนี้สอดคล้องกับการหมุนของ แผ่นโพลาไรซ์และแผ่นวิเคราะห์ในโพลาริสโคป จาก ภาพจะเห็นได้ว่า ริ้วสีดำไม่ได้ผ่านจุดใดจุดหนึ่งที่ซ้ำ กันยกเว้นจุดศูนย์กลางซึ่งไม่มีเนื้อวัสดุ ดังนั้น ก็จะไม่





660 จุดภาพ ของแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับ ความเค้นเฉือนล้วนที่ได้จากการจำลองตามหลักการ เลื่อนเฟส 4 ขั้น (เรียงตามลำดับจากซ้ายไปขวาและ บนลงล่าง)

รูปที่ 6 ภาพสี (RGB) 24 บิต ขนาด 660 จุดภาพ ×

มีจุดหรืออาณาบริเวณเอกลักษณ์ อย่างไรก็ตาม จะมี จุดเอกพจน์ที่บริเวณขอบรูกลมหลาย ๆ จุด ซึ่ง ณ จุด เหล่านี้ สภาวะความเค้นจะเป็นไปตามเงื่อนไข  $\sigma_1 = \sigma_2 = 0$  และ  $(\sigma_1 - \sigma_2) = 0$  [7]

พิจารณาบริเวณขอบของรูกลม พบว่า ริ้วไอโซ-โครมาติกจะมีจำนวนมาก ซึ่งต่างจากบริเวณที่ห่าง ออกไปจากขอบรูกลม ลักษณะเช่นนี้แสดงให้เห็นว่า ค่าผลต่างของความเค้นหลัก (σ<sub>1</sub> – σ<sub>2</sub>) จะมีการแปร เปลี่ยนไปอย่างรวดเร็วมากแบบไร้เชิงเส้น เมื่อจุดหรือ ตำแหน่งที่พิจารณาเข้าใกล้ขอบรูกลม

## 5.2 ริ้วไอโซโครมาติกและริ้วไอโซพาชิก

รูปที่ 7ก, 7ข และ 7ค แสดงแผนภาพไอโซโคร-มาติกซ่อนรูป (wrapped isochromatics), แผนภาพ  $(\sigma_1 - \sigma_2)$  และ แผนภาพไอโซโครมาติกเต็มรูป (unwrapped isochromatics,  $N_c$ ) ของคานสี่เหลี่ยม อย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูป ตามลำดับ โดยรูปที่ 7ก ได้จากวิธีการคำนวณตามหลักการเลื่อนเฟส [8] รูปที่ 7 แผนภาพไอโซโครมาติก และไอโซพาชิก ของ คานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอกรูป (ก) แผนภาพไอโซโครมาติก (ข) แผนภาพ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) (ค) แผนภาพ  $N_c$  (ง) แผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) และ (จ) แผนภาพ  $N_p$  สำหรับริ้วในรูป (ข) ถึง (จ) เป็นภาพสี เขียว (G image) ที่แยกจากภาพสามสี (RGB image)

ส่วนรูปที่ 7ข และ 7ค คำนวณมาจากภาพสีเขียวของ รูป 7ก

จากการพิจาณารูปทั้งสาม พบว่า อาณาบริเวณ เอกลักษณ์จะอยู่ตรงกลางคาน โดยมีระดับต่ำลงมา เล็กน้อยตามที่ได้กล่าวแล้วในหัวข้อ 5.1 นอกจากนี้ จากการพิจารณามุมทั้งสี่ของคานพบว่า ส่วนดังกล่าว เป็นส่วนที่ไม่มีความเค้นเกิดขึ้น ทั้งนี้เนื่องจากว่า N<sub>c</sub> = 0 (สีดำ) ดังนั้น จุดทั้งสี่จึงเป็นจุดเอกพจน์ [7] ซึ่งสอดคล้องกับลักษณะการเปลี่ยนแปลงของริ้วตาม





รูปที่ 8 แผนภาพไอโซโครมาติก และไอโซพาซิก ของ แผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้นเฉือนล้วน (ก) แผนภาพไอโซโครมาติก (ข) แผนภาพ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) (ค) แผนภาพ  $N_c$  (ง) แผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) และ (จ) แผนภาพ  $N_p$  สำหรับริ้วในรูป (ข) ถึง (จ) เป็นภาพสี เขียว (G image) ที่แยกจากภาพสามสี (RGB image)

พิกัดตำแหน่ง (gradient) กล่าวคือ ริ้วจะเปลี่ยนจากสี ดำไปเป็นสีขาว โดยเริ่มจากจุดหรืออาณาบริเวณ เอกลักษณ์ และเอกพจน์ เป็นต้นไป ซึ่งในท้ายที่สุด ผลลัพธ์ที่ได้ก็คือ รูปที่ 7ค

จากการพิจารณาแผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) และ แผนภาพ  $N_p$  (รูปที่ 7ง และ 7จ ตามลำดับ) พบว่า ลักษณะของแผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) จะมีความคล้ายคลึง กับแผนภาพ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) โดยที่จำนวนริ้วของแผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) จะมีมากกว่าทั้งด้านบนและด้านล่าง นอกจากนี้ตำแหน่งหรืออาณาบริเวณไอโซทรอปิกไม่ ปรากฏในแผนภาพ ( $\sigma_1 + \sigma_2$ ) ทั้งนี้เนื่องมาจาก เงื่อนไขที่ได้กล่าวแล้วในหัวข้อ 5.1 กล่าวคือ ที่จุดหรือ อาณาบริเวณเอกลักษณ์นั้น  $\sigma_1 = \sigma_2 \neq 0$  และด้วย เหตุนี้  $(\sigma_1 + \sigma_2) \neq 0$ 

รูปที่ 8ก, 8ข และ 8ค แสดงแผนภาพไอโซโคร-มาติกซ่อนรูป, แผนภาพ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) และ แผนภาพไอ โซโครมาติกเต็มรูป  $N_c$  ของแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรง กลางรับความเค้นเฉือนล้วน ตามลำดับ โดยรูปที่ 8ก ได้มาจากวิธีการคำนวณตามหลักการเลื่อนเฟส [8] ส่วนรูปที่ 8ข และ 8ค คำนวณมาจากภาพสีเขียวของ รูปที่ 8ก

พิจาณารูปที่ 8ข และ 8ค พบว่า มีความสอดคล้อง กัน กล่าวคือ บริเวณที่เป็นสีดำและขาว ในรูปที่ 8ค จะ เกิดจากการแปรเปลี่ยนของริ้วตามพิกัดตำแหน่ง นอกจากนี้ บริเวณขอบของรูกลมมีค่าความเค้นที่สูง มากและมีจุดเอกพจน์สี่จุด ซึ่งมีตำแหน่งอยู่ในแนว กึ่งกลางของริ้วขนาดใหญ่ในรูปที่ 8ก (ริ้วที่มีมุมเอียง ประมาณ 45° หรือ 135°) พิจารณารูปที่ 8ค อีกครั้ง พบว่าบริเวณที่ห่างออกไปจากรูกลมจะเป็นสีเทา ซึ่ง ลักษณะเช่นนี้สอดคล้องกับปัญหาที่รับความเค้นเฉือน ล้วน กล่าวคือ ที่บริเวณดังกล่าว ค่าของ  $\sigma_1$  หรือ  $\sigma_2$ จะเท่ากันแต่  $\sigma_1$  จะเป็นความเค้นดึงในขณะที่  $\sigma_2$  เป็น ความเค้นอัด ซึ่งทำให้ ( $\sigma_1 - \sigma_2$ ) = 2S

พิจารณาแผนภาพ (σ<sub>1</sub> + σ<sub>2</sub>) และ N<sub>p</sub> (รูปที่ 8ง และ 8จ ตามลำดับ) พบว่า มีความสอดคล้องกันใน เรื่องของการแปรเปลี่ยนของริ้วต่อพิกัดตำแหน่ง ดังกล่าวแล้วข้างต้น นอกจากนี้ ที่บริเวณขอบรูกลม ความเค้นจะมีค่าสูงมากกว่าความเค้นในรูปที่ 8ค เมื่อ เปรียบเทียบจำนวนริ้วบริเวณขอบรูกลม

#### 6. สรุปผล

บทความนี้ได้นำเสนอการจำลองสนามความเค้น ของปัญหาคานสี่เหลี่ยมอย่างง่ายรับแรงกระจายเอก รูป และแผ่นเรียบบางมีรูกลมตรงกลางรับความเค้น เฉือนล้วน การจำลองอาศัยหลักการโฟโตอีลาสติกซิตี เชิงเลขร่วมกับผลเฉลยแม่นตรงของปัญหาดังกล่าว จากทฤษฎีสภาพยืดหยุ่น ผลการจำลองทำให้ริ้วโฟโต-อีลาสติกและริ้วไอโซพาชิก ภาพริ้วโฟโตอีลาสติกทำ



ให้เห็นอาณาบริเวณที่ความเค้นมีค่าสูง ซึ่งทำให้เห็น ลักษณะของความหนาแน่นของความเค้น

การจำลองสนามความเค้นสำหรับสองปญหานี้จะ ทำให้มีสนามความเค้นเพิ่มมากขึ้นจากที่ได้นำเสนอไว้ แล้ว [1, 2] ซึ่งจะก่อให้เกิดประโยชน์หลัก ๆ สองด้าน ในอนาคต ดังนี้

ด้านการเรียนการสอน: สามารถนำภาพสนาม
 ดวามเค้นเหล่านี้ไปประกอบการเรียนการสอนใน
 รายวิชากลศาสตร์วัสดุและทฤษฏีสภาพยึดหยุ่น
 โดยเฉพาะอย่างยิ่งในหัวเรื่อง ความหนาแน่นของ
 ความเค้น นอกจากนี้การจำลองนี้ถูกเขียนขึ้นเป็น
 โปรแกรม [9] ดังนั้นการนำโปรแกรมไปใช้จะทำให้
 ผู้เรียนเห็นลักษณะสนามความเค้นที่แปรเปลี่ยนไป
 ตามการเปลี่ยนแปลงตัวแปรต่าง ๆ ที่ใช้ควบคุมการ
 จำลอง ซึ่งจะส่งผลให้ผู้เรียนเข้าใจมโนทัศน์เกี่ยวกับ
 สนามความเค้นเพิ่มมากขึ้น

ด้านงานอุตสาหกรรม: สามารถนำภาพสนาม
 ความเค้นเหล่านี้ไปใช้เป็นตัวแบบมาตรฐานในการ
 ทดสอบวิธีการต่าง ๆ ที่มีอยู่แล้วหรือที่กำลังจะสร้าง
 ขึ้นเพื่อการวิเคราะห์ตัวแปรโฟโตอีลาสติกซิตีเชิงเลข
 ของภาพสนามความเค้นจริง (stress field in real
 world) ทั้งในเรื่องของ ความถูกต้องของค่าเชิงตัวเลข
 และความรวดเร็วในการคำนวณ ซึ่งจะเป็นการเพิ่ม
 ศักยภาพการแก้ปัญหาการออกแบบชิ้นส่วนทางกล

#### 7. เอกสารอ้างอิง

[1] ศรัณยู มั่นพิศุทธิ์ และ พิเซษฐ์ พินิจ (2551). การ ตรวจสอบผลเฉลยจากทฤษฎีสภาพยืดหยุ่นของ แผ่นวงแหวนรับแรงเข้มกดตรงกันข้ามตามแนวเส้น ผ่านศูนย์กลางด้วยวิธีวิเคราะห์ความเค้นในช่วง ยืดหยุ่นโดยแสงเชิงดิจิตอล, การประชุมวิชาการ เครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 22, มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ ศูนย์รังสิต กรุงเทพ ฯ [2] ศรัณยู มั่นพิศุทธิ์ และ พิเชษฐ์ พินิจ (2551). การ จำลองภาพสนามความเค้นสองมิติของแผ่นเรียบบาง ขนาดใหญ่ที่มีรูกลมตรงกลาง, การประชุมวิชาการครุ-ศาสตร์อุตสาหกรรมแห่งชาติ ครั้งที่ 3, โรงแรมเอส ดี อเวนิว, กรุงเทพ ฯ

[3] Sadowsky, M.A. 1941. Classification of Isotropic Points as Defined by  $(\sigma_1 - \sigma_2) = 0$ within a Regular Region. *Journal of Applied Physics*, vol. 12, August 1941, pp. 605-609.

[4] Ramesh, K. 2000. Digital Photoelasticity: Advanced Technique and Applications, Springer, Berlin Germany.

[5] Gdoutos, E.E. (2007). Study the caustics, isochromatic and isopachic fringes at a bi-material interface crack-tip, paper presented in *the* 13<sup>th</sup> *International Conference on Experimental Mechanics (ICEM13)*, Alexandroupolis, Greece.

[6] Volterra, E. and Gaines, J.H. (1971). *Advanced Strength of Materials*, Prentice-Hall, New Jersey, U.S.A.

[7] พิเซษฐ์ พินิจ (2552). การคันหาภาวะไร้ความ ต่อเนื่องในแผนภาพไอโซคลินิกในวิธีวิเคราะห์ความ เค้นในช่วงยืดหยุ่นด้วยแสงเชิงดิจิทัล, *วารสารวิจัยและ* พัฒนา มจธ, 32(1), มกราคม 2552, หน้า 89-103

[8] Pinit, P. and Umezaki, E. (2008). Absolute
Fringe Order Determination in Digital
Photoelasticity, Journal of Solid Mechanics and
Materials Engineering, vol. 2(4), pp. 519-529.

[9] Pinit, P. (2009). Development of Windowsbased program for analysis and visualization of two-dimensional stress field in digital photoelasticity, Songklanakarin Journal of Science and Technology, vol. 31(2), Mach. [in press]